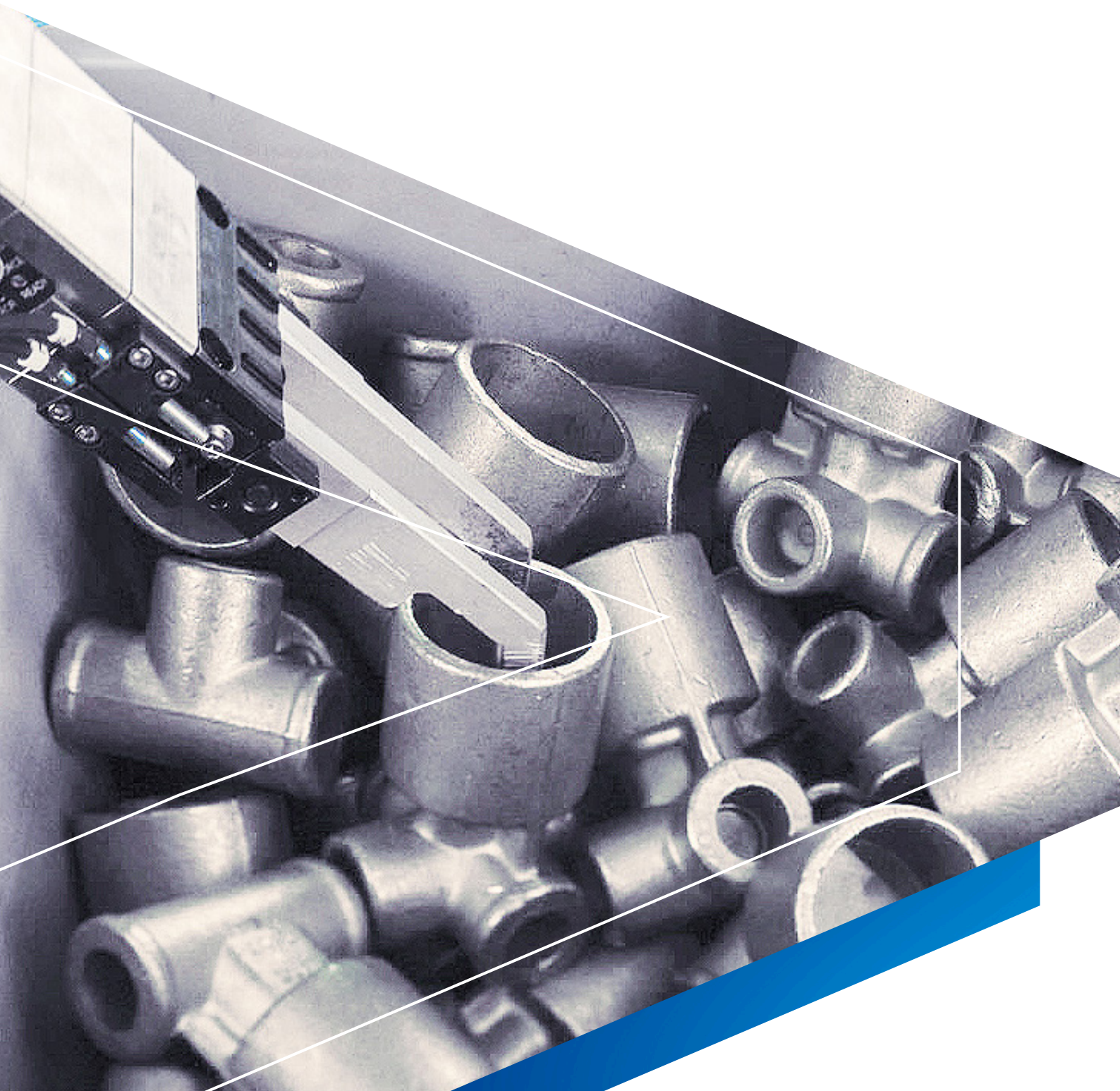


EyeT+ Pick

3D Bin-Picking

Hochleistungs-Bin-Picking für chaotisch liegende Teile



Warum ein BIN-Picking-System?



Steigern Sie die Produktivität

Verbessern Sie Ihren ROI:

- Optimieren Sie den Prozess mit unserem digitalen Bin-Picking Zwilling
- Schnelle Zykluszeiten dank unseres vorausschauenden Algorithmus
- Verbessern Sie Ihre generelle Fertigungseffizienz



Geringere Kosten und Installationsdauer

Beschleunigen Sie Machbarkeitsstudien und eliminieren Sie Schwierigkeiten während der Installation:

- Reduzieren Sie Inbetriebnahmezeiten dank unseres digitalen Bin-Picking Zwillings
- Demoeinheiten für schnelles und effizientes Testen verfügbar
- Remote und Vor-Ort-Unterstützung verfügbar

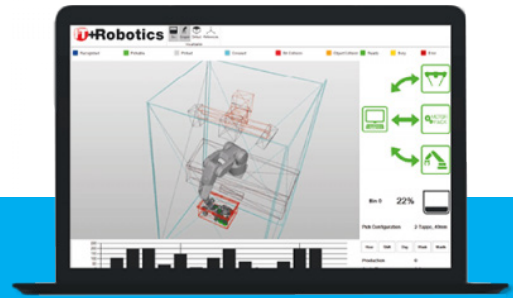


Konfigurieren Sie das System selbstständig

Wir stellen alle Tools zur Verfügung, die Sie für unabhängiges Arbeiten benötigen:

- Sie konfigurieren neue Produkte ohne extra Kosten.
- Online Wissensdatenbank und Anleitungen
- Schulungen zur Systemkonfiguration

- ✓ Der Maschinenbediener wird von schwerer körperlicher Arbeit entlastet und kann sich auf die Optimierung des Prozesses konzentrieren.
- ✓ Tausch mechanischer Komponenten bei Produktwechsel wird minimiert.
- ✓ Kompakte und flexible Lösung. Das System kann ohne Änderungen an der bestehenden Linie installiert werden.



Smart Pick 3D Solid

User Interface

Mit einem benutzerfreundlichen User-Interface integrieren Sie Roboter und Bildverarbeitung. Die zu greifenden Objekte konfigurieren Sie selbstständig mit Hilfe von CAD-Files.

- Greifer und Greifpunkte-Konfiguration
- Roboter-Konfiguration mit kollisionsfreien Trajektorien
- Software-Filter zum Umgang mit reflektierenden Oberflächen

Zwei Software-Versionen

Smart Pick 3D Solid

- Komplette Version mit allen Features
- Entwickelt für chaotisch im Bin liegende Objekte



Smart Pick 3D Solid Layer

- Version ohne smarte Roboter Trajektorien
- Kosteneffiziente Version zum Picken von Objekten aus Lagen



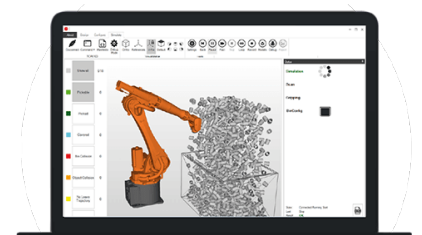
Digitaler Zwilling: Twin Pick

Twin Pick ist ein cloud-basierter Bin-Picking Simulator. Der digitale Zwilling erlaubt die Erstellung des gesamten Projekts, vom Objekt CAD-File ausgehend, über Greifer, Bin, Greifpunkte und zu verwendenden Roboter.

Dank cloud-basierender Technik können Sie ausgiebig auf unseren Servern Testen, ohne ihre eigenen Systeme zu belasten. Sie können z.B. mehrere Bin-Picking Szenarien simulieren, ihren eigenen PC ausschalten und nahtlos weitermachen wenn Sie sich wieder einloggen.

Vorteile des digitalen Zwillings

- ✓ Greifer Konfiguration und Design
- ✓ Simulation von zufällig in den Bin fallenden Objekten
- ✓ Simulation der Roboter Kinematik
- ✓ Vollständige Kollisionskontrolle von Roboter, Greifer, Bin und Produkten
- ✓ Video Export Tool für Simulationen

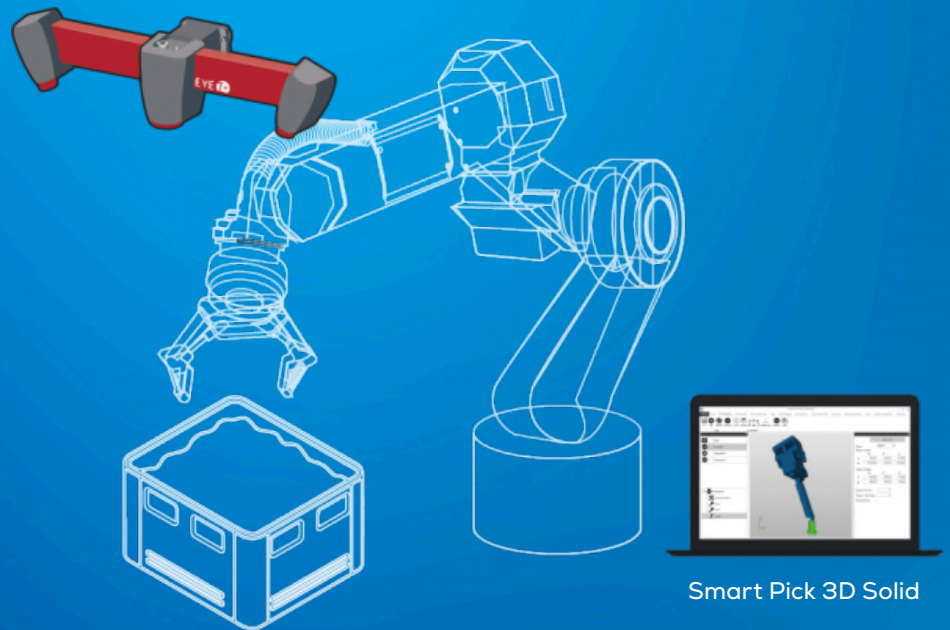


Twin Pick

Zwei Modellreihen für jede Art der Anwendung

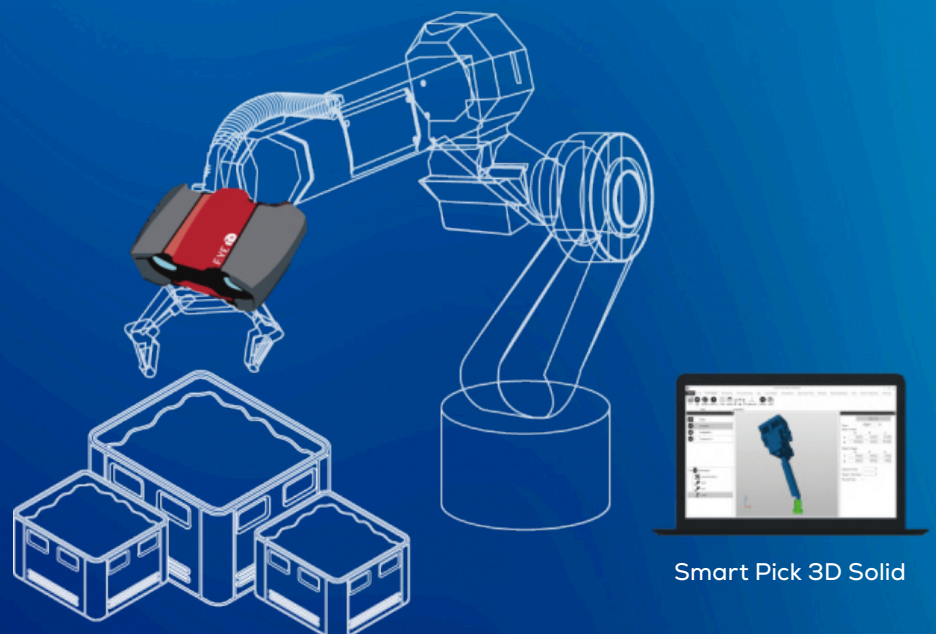
EyeT+ Pick LT

fest installiert über dem Container

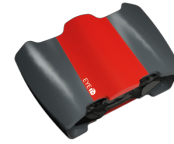


EyeT+ Pick ZV

am Roboter befestigt



Technische Spezifikationen



EyeT+ Pick LT

EyeT+ Pick LT ist ein 3D Vision-System das mit Dual-Laser-Triangulation arbeitet. Der Sensor im LT-20 akquiriert bis zu 350 Bilder pro Sekunde in voller Auflösung.

EyeT+ Pick ZV

EyeT+ Pick ZV ist ein 3D Vision-System zur Installation on-board am Roboterarm ohne den Arbeitsbereich im Container einzuschränken. Auch für kleinste Cobots. Das System ist extrem leicht und kompakt und bietet sehr schnelle Akquisition mit sehr geringem Einfluss auf die Zykluszeit.

Bin Größe 600 x 400 mm, Höhe 300 mm

Gerät:	LT-20-400	ZV-2
Arbeitsabstand (Über Bin):	900 mm	600 mm
Räumliche Auflösung:	0,20 - 0,26 mm	0,32 - 0,5 mm
Installation:	Fest	Am Roboterarm

Bin Größe 800 x 600 mm, Höhe 600 mm

Gerät:	LT-20-700	ZV-2
Arbeitsabstand (Über Bin):	1000 mm	900 mm
Räumliche Auflösung:	0,35 - 0,56 mm	0,51 - 0,84 mm
Installation:	Fest	Am Roboterarm

Bin Größe 1200 x 800 mm, Höhe 1000 mm

Gerät:	LT-20-900
Arbeitsabstand (Über Bin):	1300 mm
Räumliche Auflösung:	0,43 - 0,80 mm
Installation:	Fest

Standard LT Modelle: Customisierung möglich. ZV am Roboterarm on-board, empfohlen für Multi-Bin-Szenarien. Auf Anfrage extra-stabile Version verfügbar.

FAQ

Wird Multi-Bin-Picking unterstützt?

Ja, unser EyeT+ Pick ZV ist speziell für diese Anwendungsfälle ausgelegt.

Welche Robotermarken und -modelle werden unterstützt?

Kuka, ABB, Fanuc, Yaskawa, Kawasaki, UR, Doosan, Comau, Stäubli. Diese Liste wächst ständig. Wir integrieren neue Modelle auf Ihren Wunsch.

Wie gross ist der Arbeitsbereich des Systems?

Von kleinen Bins bis zu 1200 x 800 x 1000 mm und bei Custom-Projekten auch grösser.

Ist der Robotercode verfügbar?

Ja, für die meisten bekannten Roboter- und SPS-Modelle stellen wir Beispielcodes zur Verfügung.

Wie kommuniziert das System mit dem Roboter?

TCP/IP, industrielle Feldbuse (Devicenet, Profibus, CANOpen, EthernetIP, EtherCAT, Profinet), Siemens S7, ROS.

Welcher Wartungsaufwand ist zu erwarten?

Es gibt keine Wartungszyklen. Das System wird werkskalibriert geliefert und muss nicht gewartet werden.

Wie kann ich eine Machbarkeit durchführen?

Nutzen Sie unseren digitalen Zwilling Twin Pick. Simulationsvideos können exportiert werden. Kontaktieren Sie uns für eine kostenfreie Demo.

Ist hochpräzise Maschinenbeladung möglich?

Ja, das Tool Visual Align ist dafür geschaffen.